# Mikrocomputer-Gerätegeneration

M C 80.3x

-BETRIEBSSYSTEM-

(EGOS 30.1 - Teil 1)

Systembeschreibung

Z.-Nr. 50300- 4012.00 BA

#### Anmerkung:

Vorliegende PDF-Datei ist eine Redigitalisierung des originalen Drucks. Die Schreibweise sowie andere Eigenheiten wurden weitestgehend dem Druck entnommen, um der Originalität nachzukommen.

Ziel dieser Datei ist einzig die Archivierung der noch vorhandenen Dokumentation zum MC 80.3x.

Es wird ausdrücklich keinerlei Garantie für die Richtigkeit übernommen.

Zur Nachprüfung stehen gescannte JPG-Dateien der einzelnen Seiten bereit.

(www.robotrontechnik.de) AE'10

## Inhaltsverzeichnis

- 1. Speicherplatzverteilung aus Anwendersicht
- 2. Speicherplatzverwaltung ZVE-RAM ab F600H
- 3. INT-Vektoren und I/O-Adressen
- 4. VIS-Arbeitszellen und Tastaturzellen
- 5. Dateiverwaltung durch RAM-Kettung
- 6. Tabelle der Kennbytes
- 7. Betriebssystemkommandos
- 8. Softwareschnittstellen
- 9. Aufbau den IY-Vektors
- 10.Arbeit mit dem zentralen Treiberverwaltungsprogramm
   "NTXE"
- 11.Arbeit mit der Segmentierung und den Segmentumschaltprogrammen
- 12.Erstellen einer Verschiebeadreßtabelle und Arbeit mit dem Relativlader
- 13.RESET-Initialisierung mit dem Kennbyte Ø3
- 14.Die Arbeit mit den Sondertasten

Speicherplatzverteilung aus Anwendersicht

0000-0FFF Betriebssystemkern und VIS-Treiber (Tastaturroutinen, Sprungverteiler, Anwenderschnittstellen, Zeichengenerator, BSYS-Initialisie-

rungsprogramm)

möglich.

1000-1FFF Magnetbandsoftware (Treiber, Handler)

2000-23FF Sprungprogramme und Ladeprogramme zur Segmentumschaltung, Relativlader

Verschiebeadresstabellenerstellprogramm

2400-27FF Geräteverwaltungskommandos und -Programme, Ausschrift Initialisierungtext auf Display

4∅ØØ-BFFF RAM zur freien Verfügbarkeit; segmentierbar in bis zu 8 32k-Segmenten, wobei immer nur 1 Segment eingeschaltet ist Bei Verwendung von weiteren Leiterplatten SPE sind ab Segment 4 (Nr. 3) auch ROM-Segmente zu wahlweise 16k-Byte (2716) oder 8k-Byte (2708)

 $C\emptyset\emptyset\emptyset-F\emptyset\emptyset\emptyset$  ZVE-RAM zur freien Verfügbarkeit; nicht segmentierbar (Vorzugsplatz für BASIC-Interpreter)

FØØ1-FFFF ZVE-RAM zur bedingten freien Verfügbarkeit; von Adr. F600H nach oben als lokaler Stack. gezeigert durch IY-Register, nutzbar, ab F800H CPU-Stack (bis F6FF) F7Ø1-FFFF Arbeitszellen BSYS, Megnetband FCØØ: 1k-Byte-Schreibschutz

## 2. Speicherplatzverwaltung ZVE-RAM ab F600

....-F6ØØH lokaler Stack, durch IY-Register gezeigert

F6Ø1-F8ØØH CPU-Stack

F88Ø-F8DBH BZPU-BASIC -Zwischencode -Zielpuffer

F8DC-F8FFH Bereich zum Ausführen der Segmentumschaltung

F900-FB3FH Arbeitszellen Magnetband

FB4Ø-FB7FH Arbeitszellen VIS und Tastatur

FB8Ø-FBDFH Eingabepuffer für Tastatur (Kommandoeingabe)

FBEØ-FBFAH Systemzellen für BASIC

FBFB-FBFFH Arbeitszellen für Segmentumschaltung

 $FC\emptyset\emptyset$ -FC6FH schreibgeschützte Zellen für active device table

FC7Ø-FECFH schreibgeschützte Zellen für Anwender

FEDØ-FEE7H schreibgeschützte Aussprungstellen für Sondertasten

FEE8-FEFFH schreibgeschützte NMI- und RST-Aussprünge

FF $\emptyset\emptyset$ -FFAFH für Erweiterungen vorgesehen

FFBØ-FFFFH INT-Vektoren

# 3. INT-Vektoren und I-O-Adressen

 $FF\emptyset\emptyset$ -FF7FH frei für Anwender INT-Vektoren für zusätzliche

E/A-Platinen

FF8Ø-FFAFH frei für Systemerweiterungen

FFBØ-FFBBH AKB für 52ØØ (nur MC 8Ø.31)

FFBC-FFD7H reserviert für AKM (MC 80.30/31)

FFD8-FFDFH CTC ZVE

FFEØ-FFE3H PIO ZVE

FFE4-FFE7H PIO ASP

FFE8-FFEFH CTC ASP

FFFØ-FFFFH SIO ASP

Adr. 00-2FH frei für Anwender

3∅-3FH AKB, für Massenspeicher

40-7FH frei für Anwender

8∅-83H CTC auf ZVE (Kanal ∅-3 frei für Anwender)

84-87H PIO ZVE: 84H Datenwort Kanal A

85H Datenwort Kanal B

86H Steuerwort Kanal A

87H Steuerwort Kanal B

88-8FH intern verwendet

90-BFH reserviert für Weiterentwicklung

CØ-CFH VIS-Adressen für Displaysteuerung

DØ-D3H SIO ASP: DØH Datenwort Kanal A(Tastatur)

D1H Steuerwort Kanal A

D2H Datenwort Kanal B (IFSS)

D3H Steuerwort Kanal B

D4-D7H CTC ASP: D4H Kanal  $\emptyset$ , als Takt für SIO Kanal A

D5H Kanal 1, als Takt für SIO Kanal B, KMBG

D6H Kanal 2, für KMBG (nur bei MC 80.30)

D7H Kanal 3, für Tastatur

D8-DBH PIO ASP: D8H Datenwort Kanal A (frei, auf Koppelbus)

D9H Datenwort Kanal B (IFSP)

DAH Steuerwort Kanal A
DBH Steuerwort Kanal B

DC-DFH reserviert für Weiterentwicklung

EØ-FFH EPR-Adressen

FØ-FFH reserviert für Weiterentwicklung

### 4. VIS-Arbeitszellen und Tastaturzellen

FB4ØH-41H Zeichengenerator (bei RESET ØCA4H)

FB42H internes Statusbyte (Bit  $4 = \emptyset$ : einfache Zeichenhöhe.

Bit 4 = 1: doppelte Zeichenhöhe)

FB43H Zeilenhöhe (ØAH=1Ø PIXEL normal, 14H=2Ø PIXEL doppel)

FB44H Adresse CTC Kanal 3 auf ASP

FB45H letzter Tastencode (unausgewertet)
FB46H/47H Bildfenster und Bildfensterhintergrund

FB48H/49H z. Z. frei FB4AH Rollzähler

FB4BH Bildhintergrund

FB4CH/4DH Zeiger auf lokaler Stack, Grundzustand FB4EH/4FH IY-Adresse für RIO-Vektor, Grundzustand

FB50H/51H Textpufferanfang

FB52H/53H maximales Textpufferende (Folgebyte)

FB54H/55H Adresse Textpuffer Kursor FB56H/57H aktuelles Textpufferende

FB58H-5BH aktueller Kursor in Pixelkoordinaten

FB5CH/5DH Bildfensteranfang/Bildfensterende

FB5EH/5FH aktuelles Bildfensterende

FB60H Statusbyte Tastatur

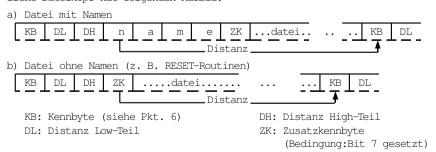
FB61H z. Z. frei

FB62H letztes Zeichen von der Tastatur FB63H/64 aktueller Kursor (Spalte/Zeile) FB65H/7BH Tabulatorzellen in Pixelkoordinaten

FB7CH/7FH Tastaturarbeitszellen

# 5. Dateiverwaltung durch RAM-Kettung

Das Betriebssystem EGOS 30 ermöglicht ein namenorientiertes Suchen und Aufrufen von unterschiedlichsten Dateien. Eine Datei ist durch ihren Dateityp (Kennbyte) und ihren Namen charakterisiert. Diese Information ist für jede Datei, die in die Dateiverwaltung einbezogen werden soll, in einem Dateikopf abzuspeichern. Außerdem steht in diesem Dateikopf in Form einer Distanz (a,b) oder einer Absolutadresse / Segmentnummer (c) eine Information, wo die nächste Datei steht. Diese Art des Zeigerns von einer Datei auf die nächste beinhaltet der Begriff RAM-Kettung. Diese beginnt fest auf der Adresse ØAFEH bei dem Kopf der Treiberroutine CON mit dem Kennbyte Ø2 und wird über alle Betriebssystemkommandos auf die Adresse 4000H geführt. Für die Weiterführung der Kettung ist der Anwender verantwortlich, da jedes vom Magnetband eingelesene Programm die Kettung beeinflußt, denn der Programmkopf ist mit auf Magnetband aufgezeichnet. Gleichzeitig verhindert diese Dateiverwaltung aber auch, daß man versehentlich andere Dateien überschreiben kann. Sowohl das Vergrößern eines Arbeitsbereiches mit dem Objektcodeeditor oder BASIC-Editor, als auch das Einlesen von Kassette kann nur solange erfolgen, wie freier RAM mit dem Kennbyte  $\emptyset\emptyset$  in der Kettung steht. Mit Hilfe des Kommandos RKET können Dateien überkettet oder die RAM-Kettung korriqiert werden, wie es z. B. meist nach einem Einlesen einer Datei von Kassette notwendig ist, um die Directory-Datei wieder in die Kettung einzubeziehen. Eine überkettete Datei steht zwar physisch noch im Speicher, jedoch kann über die Speicherverwaltung des Betriebssystems nicht mehr auf diese zugegriffen werden. Der für die RAM-Kettung erforderliche Dateikopf hat folgenden Aufbau:



Die Distanz wird ab dem ersten Byte des Namens bzw. bei Dateien ohne Namen ab dem Zusatzkennbyte gerechnet und zeigt auf das Kennbyte der folgenden Datei. Das heißt vom tatsächlichen Abstand zwischen 2 Dateien, gerechnet von Kennbyte zu Kennbyte, müssen zur Ermittlung der Distanz für die RAM-Kettung 3 Byte subtrahiert werden.

#### ACHTUNG:

Wenn die Summe aus Distanz und Adresse des ersten Namensbytes bzw. bei namenlosen Dateien der Adresse des Zusatzkennbytes eine Uberschreitung des 64k-Adreßraumes der CPU ergibt, erfolgt ein Zurückketten. Ein solches Zurückketten auf ein anderes schon in der RAM-Kettung stehendes Kennbyte ist unbedingt zu vermeiden, da sonst ein Abschalten des Rechners notwendig wird (Kreiskettung).

## c) Dateikopf zur Segmentumschaltung



KS: Kennbyte zur Segmentumschaltung. ØFEH

AL: Adresse Lowteil, dort steht im neuen Segment nächstes KB

AH: Adresse Highteil

SN: Segmentnummer des neuen Segmentes

Die Softwareschnittstellen RSU,RSA,RSF und RLL tragen diesem Dateiverwaltungsprinzip Rechnung. Durch die RAM-Kettung ist besonders in der Assemblersprache, ein modulares Programmieren mit untereinander sehr variablen aber in sich völlig abgeschlossenen Teilmodulen möglich.

Beispiel: Ein Programm schreibt Bilder aus die als Binärdateien abgespeichert sind. Ihre Anzahl soll im Laufe der Zeit vergrößert werden, ohne das Programm das mit den Bildern arbeitet jedesmal mitzuändern. Deshalb sollen die Anfangsadressen der Bilder nicht fest sein. Die Ermittlung der Anfangsadressen der Bilder. die die Namen BILD1, BILD2 ...

BILDn haben, kann nach folgendem Muster erfolgen:

INPUT: (BINR)= Nummer des gerade auszugebenen Bildes (hexa.dezimal)
 zwischen 00 und 0FFH)

```
BIAN: LD
            HL, BNAS
                              ; Adresse für Bildnummer in ASCII
            A, (BINR)
                              ;Bildnummer hexa
      LD
      CALL
            HBS
                              ;Bildnummer in ASCII schreiben
             DE, TEPU
      LD
                              ;Textpuffer für Namen der Datei
      LD
             A, (SEGC)
                              ;aktuelle Segmentnummer
                              ; aktuelle Segmentnr., in der Name steht
      LD
             (SEGE),A
      LD
             A, 6
                              ;Kennbyte
      CALL
            RSU
       INC
            _{
m HL}
                              ;HL zeigt auf 1. Byte des Bildes
       . . . . . . . . .
TEPU: DM
             'BILD'
                              ; Name
             1 1
BNAS: DM
                              ;Platz für Bildnummer in ASCII
      DB
              ØFFH
                              ; Abschlußbyte Name
```

Auf die selbe Art und Weise können auch andere Programme (Kennbyte ( $\emptyset$ 1) gesucht und mit JMP (HL) abgearbeitet werden.

```
6. Tabelle der möglichen Kennbytes in der RAM-Kettung
00 freier RAM
Ø1 Assemblerprogramm ohne Parameterliste, über Namen aus dem
    Kommandoeingabemodus des BSYS startbar
   Treiberroutine mit IY-Schnittstelle
02
Ø3 namenlose Routine, die bei jedem RESET abgearbeitet wird
Ø4 Directory
Ø5 reserviert für BSE
Ø6 Binärdatei
Ø7 ASCII-Datei (z.B. Quelltext)
Ø8 BASIC-Prozedur, Zwischencode-Parameterliste oder
   Assemblerprogramm mit Parameterliste
09 wie 08 aber als INTEGER-Prozedur
ØAH )
ØBH )
ØCH ) für Weiterentwicklung des BASIC
ØDH )
ØEH )
ØFH )
10H Verschiebeadresstabelle
11H RAM-Bereich für lokalen Stack
12H Markentabelle
13H Arbeitsbereich für Objektcodeeditor
14H numerisches Feld
15H boolean Feld
17H ) für Weiterentwicklung des BASIC
18H-1AH zur Zeit frei
1BH gesperrter Bereich für feste Programme
1CH BASIC-Bereich
1DH-1FH zur Zeit frei
20H-0FDH nicht erlaubt (RAM-Kettungsfehler)
ØFEH Segmentumschaltung
```

ØFFH Ende RAM-Bereich

# 7. Betriebssystemkommandos

Das Betriebssystem meldet sich im Kommandoeingabemodus mit  $$\operatorname{\textsc{OK}}$$ 

>

in der letzten und vorletzten Displayzeile. Die Eingabe folgender Kommandos ist möglich:

### TNTT

Syntax: INIT ENTER / INIT "letztes zu init. Segment" ENTER
Aktion: löscht den gesamten RAM, schaltet alle Segmentmerkzellen auf Ø, kettet den RAM mit KBØ durch,
wobei die Kettung vom letzten zu initialisierenden
RAM-Segment auf Adresse CØØØH geführt wird; wenn
nur 1 Segment vorhanden ist, dann sind keine Parameter erforderlich. Die Active Device Table wird
angelegt. Nach INIT wird außerdem eine Initialisierung, wie nach RESET durchgeführt.

#### CAT

Syntax: "CAT" ENTER Anzeige aller Dateien mit Kennbyte Ø1 in der RAM-Kettung
"CATA" ENTER oder "CAT Ø" ENTER Anzeige aller Dateien in der RAM-Kettung

"CAT" "Kennbyte" ENTER Anzeige aller Dateien mit angegebenen Kennbyte, die im Speicher stehen

Aktion: Die CAT-Kommandos besitzen rein informativen Charakter. Es erfolgt eine tabellarische Auflistung aller Dateien in der Reihenfolge ihrer Kettung.

(Dies muß nicht mit der adressmäßigen Reihenfolge übereinstimmen, da eine Distanz auch scheinbar zurückführen kann.)

Sind mehr als 23 Dateien mit entsprechenden KB im Speicher enthalten, muß ENTER betätigt werden, um die nächsten Dateien zur Anzeige zu bringen. Eine Tabellenzeile enthält folgende Daten:

"Name" ...% "Kennbyte" % "Segment" . "Adr. des Kennbytes" Bei"CATA"und "CAT  $\emptyset$ " werden auch die Kennbytes  $\emptyset\emptyset$  und  $\emptyset$ FFH mit zur Anzeige gebracht.

RELAD

Syntax: "RELAD" "Name" ENTER

Aktion: Nachdem ein auf  $\emptyset$  gebundenes Programm mit dazuge-

höriger Verschiebeadresstabelle

auf die gewünschte Adresse geladen wurde, werden bei Aufruf dieses Kommandos alle nicht verschieblichen Adressen (Direktsprünge, Unterprogrammaufrufe) gemäß der Verschiebeadresstabelle auf der geladenen Adresse lauffähig gemacht.

LADT

Syntax: "LADT" ENTER

Aktion: Das Kommando gibt in tabellarischer Form Auskunft über die in der Active Device Table stehenden Treiberroutinen. Eine Zeile enthält dabei folgende Informationen:

"Name" ...% "Segment" % "Adresse" "log. Nummer"

Die Informationen Segment, Adresse und Name sind identisch mit den in CAT verwendeten Begriffen. Die logische Gerätenummer kann durch DEFINE zugeordnet werden. Nach INIT stehen folgende Treiber in der ADT:

CON Konsolentreiber logische Nummern 1, 2, 3 KLOG Kassettentreiber logische Nummer 4

DEFINE

Syntax: "DEFINE" ENTER

Aktion: Rechner meldet sich "Name" ....> "alte log. Gerätenummer"

Eingabe der neu vereinbarten log. Gerätenummer, Bestätigung der alten log. Nummer mit ENTER oder Verlassen des Programmes mit OFF möglich. Nach jeder Eingabe wird die jeweils nächste Treiberroutine aus der ADT angeboten.

#### ACTIVATE

Syntax: "ACT" "Name 1", "Name 2", .... ENTER

Aktion: Die jeweils gewählten Treiber mit Kennbyte  $\emptyset 2$  in der RAM-Kettung werden in die ADT eingetragen und erhalten dabei die log.Nummer  $\emptyset$ . Ein Treiber kann auch mehrmals aktiviert werden. Anschließend wird LADT angesprungen.

#### DEACTIVATE

Syntax: "DEACT" "Name 1", '"Name 2", .... ENTER oder
"DEACT" ENTER

Aktion: Ein Treiber mit dem angegebenen Namen wird aus der ADT gestrichen und das Tabellenende verschoben. Wird kein Name angegeben, bleiben nur die ersten 4 bei INIT eingetragenen Treiber erhalten. Danach erfolgt eine Anzeige der ADT.

## DIRECTORY

Syntax: "DIR" ENTER

Aktion: Anzeige des Directorys (Kennbyte Ø4); bei mehr als 17 Positionen erneute Betätigung von ENTER. Das Directory wird bei INIT auf die Adresse ØBAF8H gelegt.

Eine Zeile enthält folgende Informationen:
Name ... "Dateinummer auf Kassette"

#### RKET

Aktion: Die RAM-Kettung wird von der Ausgangsadresse, die in der Kettung liegen muß, auf die Zieladresse geführt. Hat die Ausgangsadresse das Kennbyte ØFFH, wird dort freier RAM geschaffen.

Das Programm ist nur innerhalb eines Segmentes anwendbar.

Nach Einschalten des Gerätes oder Absturz und einem damit verursachten Speicherlöschen ist das Kommando INIT aufzurufen, nur dann ist eine Weiterarbeit mit dem Magnetband und der Console möglich (Kommandos READ, WRITE, KINIT, CAT, CATA, DIR und LADT).

Mit dem Kommando INIT wird auf der Adresse ØBAF8H eine Directory-Datei mit dem Kennbyte Ø4 und der Länge 5Ø5H angelegt. Wenn eine solche Datei nicht in der RAM-Kettung steht, ist keine Magnetbandarbeit und keine Directory-Anzeige möglich. (ERROR %C7 bei den Kommandos READ, WRITE, KINIT und DIR)

Die Adresse ØBAF8H stellt lediglich eine Vorzugsadresse für das Directory dar. Ein Directory kann auch auf jeder anderen RAM-Adresse angelegt werden, dabei muß lediglich die Distanz in der RAM-Kettung dieser Ø4-Datei ohne Namen groß genug sein.

Nach dem Einlesen einer Datei vom Magnetband zeigt die RAM-Kettung nicht zwangsläufig auf das Directory, da sich die Kettung der eingelesenen Datei in dem Zustand befindet, wie die Datei beim Auslagern bis zur letzten ausgelagerten Adresse gekettet war. Deshalb ist es meist notwendig, nach dem Einlesen von Kassette mit Hilfe des Kommandos RKET vom aktuellen Ende der RAM-Kettung auf die Directoryadresse zu ketten. Mittels des Kommandos CAT 4 kann man sich jederzeit überzeugen, ob sich ein Directory in der Kettung befindet. Beispiel:

# 1. Einschalten des Rechners

- 2. Eingabe: INIT (jede Eingabe ist mit der Taste ENTER abzuschließen) Der gesamte RAM wird gelöscht und die ADT angelegt. Die RAM-Kettung wird von der Adresse 4000 über BAF8 – BFFC auf die Adresse C000H geführt. Von 4000 bis BAF7H befindet sich freier RAM.
- 3. Einlegen der Systemkassette
- 4. Eingabe: READ undefinierte Datei Diese Datei gibt es natürlich nicht auf der Systemkassette, das Directory wird eingelesen und der Rechner meldet sich mit ERROR %D4 und bietet die Eingabe zur Korrektur noch einmal an.

- 5. Betätigung der OFF-Taste (Sie haben diesen Fehler absichtlich begangen. Sie wollten nur das Directory sehen, aber noch keine neue Datei in den Speicher einlesen).
- 6. Eingabe DIR (Es erfolgt eine Anzeige aller auf der Kassette stehenden Dateien und es kann die einzulesende Datei gewählt werden.)
- 7. Eingabe READ RAM.V (Es soll als Beispiel der verschiebliche RAM-Modus eingelesen werden. Der Zusatz ".V" bedeutet, daß es sich um eine verschiebliche Datei handelt, die vom Hersteller schon als Arbeitsbereich (mit leerer Datei Namens E am Anfang und leerer Datei Namens F am Ende) auf Ihre Kassette aufgezeichnet wurde. Dadurch werden diese Dateien auf die erste Adresse gelesen, auf der das Kennbyte ØØ für freien RAM steht und dessen Länge groß genug für diese Datei ist. Nach Ausführung von INIT ist das die Adresse 4000, wovon Sie sich durch CATA nach Ausführung von INIT leicht überzeugen können.
- 8. Eingabe RELAD RAM (Der RAM-Modus ist eine verschiebliche Datei, die zu diesem Zweck vom Hersteller vor dem Aufzeichnen auf Ihre System-kassette auf die Adresse Ø000 gebunden wurde. Jetzt soll der RAM-Modus aber auf der Adresse 4000 laufen. Das Kommando RELAD bindet das angegebene Programm mit Hilfe einer Verschiebeadreßtabelle um. Sie dürfen RELAD RAM nicht noch einmal aufrufen, da dieses Programm jetzt nicht mehr auf die Adresse 0000 gebunden ist!)
- 9. Eingabe: CATA (Sie können sich damit einen Überblick über alle Dateien verschaffen, die zur Zeit im Speicher stehen. Die letzte Datei in der Kettung ist das Kommando FILL des RAM-Modus und die Kettung endet auf der Adresse 4500H. Eine Directory-Datei mit dem Kennbyte 04 finden Sie nicht in der Kettung.)
- 10. Eingabe: RAM BAF8 (Sie haben die Bedienungsanleitung aufmerksam gelesen und können sich nicht erklären, wodurch das alte Directory überschrieben worden sein könnte. Deshalb möchten Sie nachsehen, was jetzt auf dieser Adresse steht. Der RAM-Block ab der Adresse ØBAF8H wird angezeigt. Sie können den Aufbau der RAM-Kettung und des Directorys erkennen. Vergleichen Sie mit der Betriebssystembeschreibung, Punkt 5! Rechnen Sie sich aus, auf welcher Adresse das nächste Kennbyte steht und sehen Sie sich auch einmal den RAM ab dieser Adresse an! Mit CTR OFF können Sie den RAM-Modus verlassen. Sie kommen dann zurück in den Kommandoeingabemodus des Betriebssystems und können dort den RAM-Modus erneut aufrufen.)

- 11. Eingabe RKET Ø1,4500,BAF8 (Sie haben erkannt, daß die Programme, die nach der Adresse 4500H stehen, zwar noch vorhanden sind, aber von der Speicherverwaltung nicht mehr gefunden werden können, da die Kettung durch das Einlesen des RAM-Modus unterbrochen wurde. Mit Hilfe des Kommandos RKET können Sie diese Lücke wieder schließen, ohne daß Sie die Distanz auszurechnen brauchen.)
- 12. Eingabe CATA (Sie sehen, daß jetzt das Directory wieder in der Kettung steht. Außerdem hat das Kommando RKET bewirkt, daß jetzt hinter dem eingelesenen RAM-Modus ab der Adresse 4500H, auf der nach Punkt 9 die Kettung abgebrochen war, jetzt das Kennbyte für freien RAM steht, der bis an die Directory-Datei reicht.)

  Jetzt können Sie mit dem Magnetband weiterarbeiten und z.B. andere verschiebliche Dateien einlesen. Wenn Sie Dateien einlesen wollen, die auf festen Adressen stehen, so ist das nur möglich, wenn auf dieser Adresse das Kennbyte 00 für freien RAM steht.

  Anderenfalls meldet sich das Kommando READ mit ERROR %CD. Damit wird ein versehentliches Überschreiben von Dateien verhindert. Wenn Sie absichtlich eine Datei überschreiben möchten, müssen Sie dem Kommando READ dateiname den Zusatz ",R" anhängen.

Folgende Dateien befinden sich auf Ihrer Systemkassette (max.Lieferumfang)

Name im Directory	Adressen	Bemerkung
OCED.RAM	4ØØØ-63FF	Objectcodeeditor und RAM-Modus
EPROG.V	verschieblich	EPROM-Programmierung (nur MC 80.30)
RAM.V	verschieblich	RAM-Modus
BEDIT	4000-5FFF	BASIC-Editor und RAM-Modus (BASIC-
		Editor ohne Interpreter nicht nutzbar)
BINTER	CØØØ-D4FF	BASIC-Interpreter (Nach Einlesen kein
		RKET auf Directory nötig)
GRAB	9000-D4FF	Graphic-BASIC und BASIC-Interpreter
		und neuer Directory Kopf
BASIC	4000-D4FF	BASIC-Editor, RAM-Modus, Graphik-BASIC
		und BASIC-Interpreter mit neuem
		Directory-Kopf.

## 8. Die EGOS-Softwareschnittstellen

 $\emptyset \, {\rm BBBH}$  RLL Löschen eines RAM-Objektes mit FF und Anlegen von freiem RAM mit KB  $\emptyset \emptyset$  auf dieser Adresse

INPUT: HL= Zeiger auf das Kennbyte der zu löschenden

Datei, (SEGD) = deren Segmentnummer

OUTPUT: HL, DE unverändert, BC zerstört

CY=1 und A=48H: HL zeigte auf unzulässiges KB

 $\emptyset \, BBEH$  OUT Ausgabe von ASCII-Zeichen an die VIS innerhalb einer Zeile ab Position DE, Abbruch bei  $\emptyset \, DH$  oder  $\emptyset \, FFH$  oder BC=  $\emptyset$ 

INPUT: BC= maximale Zeichenzahl

DE= Zeilen-/Spaltenposition auf Display

HL= Textpufferanfang

OUTPUT: BC= ∅ (alle Zeichen geschrieben) oder tatsächlich

geschriebene Zeichenzahl

HL= Zeiger auf Position nach letztem geschriebenen Zeichen, DE bleibt erhalten, A wird zerstört

CONTROL:19H Rest der Zeile löschen 07H Piep an Tastatur

 $\emptyset BC1H$  WBN Ausgabe von ASCII-Zeichen an die VIS ab aktuellem Pixel-Kursor ( $\emptyset FB58H$ ), auch über eine Zeile hinaus, Pixel-Kursor wird aktualisiert, Abbruch bei  $\emptyset FFH$  oder BC= $\emptyset$ 

INPUT: BC= maximale Zeichenzahl HL= Textpufferanfang

OUTPUT: BC=  $\emptyset$  (alle Zeichen geschrieben) oder tatsächlich

geschriebene Zeichenzahl

HL= Zeiger auf Postion nach letztem geschriebenen Zeichen, DE bleibt erhalten, A wird zer-

stört

CONTROL:19H Rest der Zeile löschen

Ø7H Piep an Tastatur

**ØDH CARRIGE RETURN LINE FEED** 

ØBC4H RSF Freibereich mit Länge BC in der RAM-Kettung suchen und auf die angegebene Länge führen, wobei mehrere Freibereiche hintereinander zusammengefaßt werden. Soll auf diesem freien RAM eine Datei angelegt werden, so ist zur benötigten Dateilänge noch die Länge des Dateinamens mit Zusatzkennbyte zu addieren.

INPUT: BC= Länge Freibereich +3 Byte für KB und Distanz

OUTPUT: Freiraum gefunden (CY= $\emptyset$ )

HL= Zeiger auf Kennbyte  $\emptyset$ A und (SEGD)= Segmentnummern des Freiraumes
BC= unverändert, DE zerstört

OUTPUT: Freiraum nicht gefunden (CY=1)

HL= Zeiger auf Fehlerstelle (Adresse, auf der ein unlässiges Kennbyte, das Kennbyte für Kettungsende oder das Kennbyte für freien RAM, der aber zu klein ist, steht), (SEGD)=Numner des Segmentes, in dem die Suche abgebrochen wurde

A= Fehlercode (%C7 oder %48)

BC= bleibt erhalten, DE zerstört

ØBC7H RSU RAM-Objektsuche im gesamten verwalteten Speicher

INPUT: DE= Ø (Datei ohne Namen suchen) oder Zeiger auf den Namen der zu suchenden Datei (SEGE)=Nummer des Segmentes, in dem der Name steht A= Kennbyte der zu suchenden Datei

OUTPUT: Datei gefunden (CY=0)

BC= Zeiger auf Kennbyte

HL= Zeiger auf Zusatzkennbyte

DE= Zeiger auf 1 Byte nach dem vorgegebenen Namen

A= (SEGD)= Nummer des Segmentes, in dem die gefundene Datei steht, (SEGE) unverändert

OUTPUT: Datei nicht gefunden (CY=1)

HL= Zeiger auf Fehlerstelle (Adresse, auf der ein
unzulässiges Kennbyte oder das Kennbyte für Kettungsende steht, (SEGD)= Nummer des Segmentes,in dem die
Suche abgebrochen wurde, (SEGE) erhalten,
A= Fehlercode (%C7 oder %48), BC zerstört
DE= Zeiger auf 1 Byte nach dem vorgegebenen Namen

ØBCAH RSA RAM-Objektsuche ab einer vorgegebenen Adresse, die auf ein Kennbyte zeigen muß. Die Suche erfolgt ab einschließlich dieser Adresse im vorgegebenen Segment.

INPUT: DE= Ø Datei ohne Namen suchen) oder Zeiger auf den Namen der zu suchenden Datei (SEGE)=Nummer des Segmentes, in dem der Name steht A= Kennbyte der zu suchenden Datei HL= Adresse, ab der gesucht werden soll, (SEGD)= Nummer des Segmentes, in dem die Suche beginnt

OUTPUT: Datei gefunden (CY=0)

BC= Zeiger auf Kennbyte

HL= Zeiger auf Zusatzkennbyte

DE= Zeiger auf 1 Byte nach dem vorgegebenen Namen

A= (SEGD)= Nummer des Segmentes, in dem die gefundene Datei steht, (SEGE) unverändert

OUTPUT: Datei nicht gefunden (CY=1)

HL= Zeiger auf Fehlerstelle (Adresse, auf der ein unzulässiges Kennbyte oder das Kennbyte für Kettungsende steht, (SEGD)= Nummer des Segmentes in dem die Suche abgebrochen wurde, (SEGE) erhalten, A= Fehlercode (%C7 oder %48), BC zerstört

DE= Zeiger auf 1 Byte nach dem vorgegebenen Namen

INPUT: keiner

OUTPUT: A= Tastencode (A=0: keine Taste gedrückt)

CY=0, Z=1:keine Taste gedrückt

CY=1, Z=0: Taste neu gedrückt

CY=1, Z=1: Taste repetierend betätigt

(0FB62H) wird nach Abfrage mit 00 gelöscht

ØBDØH ZLE Zahl dezimal oder hexadezimal von einem ASCII-Puffer lesen Anzahl der zu lesenden Stellen ist variabel Das Unterprogramm ist nicht segmentfähig!

INPUT: DE= Textpufferadresse der zu lesenden Zahl
A= Steuerwort (Bit 7=1: Zahl als Hexazahl lesen,
Bit 7=0: Zahl als Dezimalzahl lesen und in Hexazahl umwandeln, Bit 2 bis Bit 0: Anzahl der zu
lesenden Stellen, aber maximal 4 bzw. 5).

OUTPUT: DE= Textpufferzeiger nach letzter gelesener Ziffer HL= gelesene Zahl (hexadezimal), A= Anzahl der gelesenen Ziffern, CY=1: vorzeitiger Abbruch durch nicht als Ziffer interpretierbares Zeichen, CY=0: alle Stellen gelesen, Z=1: Zahl war Ø BC bleibt erhalten

ØBD3H WLN Ausgabe von ASCII-Zeichen an die VIS innerhalb einer
Zeile ab Pixelkursorposition (ØFB58H), Abbruch bei ØDH
ØFFH oder wenn BC=Ø, Pixelkursor wird aktualisiert

INPUT: BC= maximale Zeichenzahl
HL= Textpufferanfang

OUTPUT: BC=  $\emptyset$  (alle Zeichen geschrieben) oder tatsäch-

lich geschriebene Zeichenzahl

HL= Zeiger auf Position nach letztem geschriebenen Zeichen, DE bleibt erhalten, A wird zerstört

CONTROL: 19H Rest der Zeile löschen Ø7H Piep an Tastatur

 $\emptyset \, \text{BD6H}$  BFE Umwandlung der Zeilen-/Spaltenposition für den Kursor in Pixelkoordinaten und Ablegen dieser in der Arbeitszelle  $\emptyset \, \text{FB58H}$ 

INPUT: D= Zeilenposition ( $\emptyset$ -18H)

E= Spaltenposition ( $\emptyset$ -47H /  $\emptyset$ -4FH)

OUTPUT: Register unverändert, Pixelkursor in ØFB58/59H abgelegt

 $\emptyset \, {\rm BDCH} \,$  ROL Display um 10 Pixel nach oben rollen (Rollzähler wird um 10 decrementiert), bei Großschrift ist zweimaliges Rollen erforderlich

INPUT/OUTPUT: keiner, alle Register gerettet

 $\emptyset \, \text{BDFH} \,$  ROU Display um 10 Pixel nach unten rollen (Rollzähler wird um 10 incrementiert), bei Großschrift ist zweimaliges Rollen erforderlich

INPUT/OUTPUT: keiner, alle Register gerettet

ØBE8H LIY Laden eines minimalen IY-Vektors (ohne Rückkehradressen, logische Gerätenummer, Fertigstellungscode und logische Gerätenummer)

INPUT: A= Anforderungscode, BC= Datenlänge

HL= Datenstartadresse, IY= Zeiger auf den zu

ladenden RIO-Vektor

OUTPUT: (IY+1) = Anforderungscode

(IY+2/3) = Datenstartadresse

(IY+4/5) = Datenlänge

ØBEBH HBS Hexabyte in Textpuffer als ASCII-Zahl schreiben (Unterprogramm ist nicht segmentfähig!)

INPUT: HL= Zeiger auf Textpuffer, A= zu schreibendes Byte

OUTPUT: HL= Zeiger auf Byte nach letzter geschriebener

Ziffer, alle Register bis auf A gerettet

ØBEEH CON Consolentreiber mit IY-Schnittstelle

INPUT: (IY+1) = Anforderungscode (( $\emptyset\emptyset$ ,  $\emptyset$ AH,  $\emptyset$ CH,  $\emptyset$ EH,  $1\emptyset$ H,

4ØH, 42H, 48H)

(IY+2/3) = Datenstartadresse

(IY+4/5) = Datenlänge

 $(IY+\emptyset AH) = \emptyset$  (nach Aufruf steht dort Fehlercode)  $(IY+\emptyset BH) = Textpufferkursor$  (nur bei 1 $\emptyset H$  und 48H)

OUTPUT: (IY+3/4) = tatsächliche übertragene Datenlänge

 $(IY+\emptyset AH) = Fehler- oder Fertigstellungscode$ 

(IY+ØBH) = Textpufferkursor (nur bei 10H und 48H)

(IY+ØCH)= letztes Zeichen von der Tastatur (nur bei Requests 1ØH und 48H)

 $\emptyset BF1H$  NIXE Zentraler Geräteverteiler mit IY-Schnittstelle Der IY-Vektor wird in Abhängigkeit von (IY+ $\emptyset$ ) unter Berücksichtigung der Treiberzuordnung in der ACTIVE DEVICE TABLE auf den entsprechenden Treiber weitergeleitet.

INPUT: vollständiger IY-Vektor mit logischer Gerätenummer in  $(IY+\emptyset)$ 

OUTPUT: Der Treiber, dem in der ADT die logische Gerätenummer entspricht, wird abgearbeitet und in NIXE zurückgekehrt, Beeinflussung des IY-Vektors durch angesprochenen Treiber alle Register zerstört ØBF4H LOUT Ausgabe einer Textzeile auf das logische Gerät Nr. 3

über die Schnittstelle NIXE mit Requestcode ØEH (WRITE

BINARY), Text muß mit ØDH/ØFFH enden

INPUT: HL= Zeiger auf Textpufferanfang

OUTPUT: alle Register zerstört

ØBF7H LZOU Ausgabe eines CARRIGE RETURN / LINE FEED an das logische

Gerät Nr.3 über die Schnittstelle NIXE

INPUT/OUTPUT: keiner, alle Register unverändert

### 9. Aufbau des IY-Vektors

Der IY-Vektor stellt die einheitliche Schnittstelle zu allen Treibern dar. Damit wird die Geräteverwaltung RIO-kompatibel.

Der RIO-Vektor hat folgenden Aufbau:

TY	logieche	Gerätenummer	(170n	1	hie	1/1	Ц١
1 I	TOGISCHE	Geralenunner	( VOII		DIS	14	n)

IY+1 Request-Code

IY+2/3 Datenstartadresse

IY+4/5 Datenlänge

IY+6/7 Rückkehradresse (vom Treiber verwendet)
IY+8/9 ERROR-RETURN-ADRESS (vom Treiber verwendet)

IY+ØAH Fehler- oder Fertigstellungscode

IY+ØBH/ØCH Folge-Vektor-Adresse bei benötigter Zusatzinformation

# 10. Die Arbeit mit dem zentralen Treiberverwaltungsprogramm "NIXE"

Über das Unterprogramm NIXE wird die Kommunikation der logischen Treiber mit den logischen Geräten über die ACTIVE DEVICE TABLE (ADT) realisiert. Dadurch ist es mögich, durch Umweisung der Zuordnung von logischen Gerätenummern zu logischen Treibern mit einem logischen Treiber wahlweise verschiedene logische Geräte, wie z.B. Drucker, Display oder Lochbandperipherie zu bedienen. Dieses wird durch das Mitführen der logischen Gerätenummer im IY-Vektor vom Unterprogramm "NIXE" unter Zuhilfenahme der ADT ausgewertet. Zur Ausnutzung der vom Betriebssystem EGOS angebotenen Möglichkeiten wird daher empfohlen, alle vom Anwender selbst erstellten Programme zum Ansteuern von peripheren Geräten so zu schreiben, daß sie in Bedienprogramm, logische Treiber und physische Treiber unterteilt sind und als einheitliche Schnittstelle den IY-Vektor benutzen. Vom Handler oder vom Bedienprogramm ist dann dieser IY-Vektor nicht direkt an den anzusprechenden logischen Treiber zu übergeben, sondern statt dessen die Softwareschnittstelle "NIXE" aufzurufen. Als logische Gerätenummer in (IY+Ø) des IY-Vektors ist eine Vorzugsnummer zwischen Ø3 und 14H einzutragen. Das Unterprogramm "NIXE" sucht dann in der ADT die Startadresse des logischen Treibers, die der in (IY+Ø) angegebenen logischen Gerätenummer entspricht. Die Zuordnung der logischen Treiber zu den logischen Gerätenummern kann über das Kommando "DEFINE" ( Betriebssystembeschreibung, Punkt 7) geändert werden, so daß der Anwender sehr variabel, betreffend des Ansprechens unterschiedlicher externer Geräte, über ein und dasselbe Bedienprogramm ist. Die möglichen Request-Codes in  $(IY+\emptyset 1)$  werden an den Treiber weitergegeben, unabhängig davon, ob der entsprechende Request für diesen Treiber sinnvoll ist oder nicht. Diese Auswertung muß der entsprechende Treiber übernehmen und einen unsinnigen Request mit einer Fehlermeldung ablehnen (ØC1H in IY+ØAH). Nach Abarbeitung des gewünschten Requestes im Treiber kehrt das Programm in NIXE zurück und von dort in das aufrufende Programm. Dort wird das Rückkehrsegment wieder eingeschaltet. Eine ähnliche Geräteverwaltung wird in fast allen namenhaften Betriebssystemen durchgeführt. In CP/M beispielsweise übernimmt ein sogenanntes IO-Byte die Funktion der ADT, was aber nur eine sehr begrenzte Anzahl von externen Geräten erlaubt. Das Prinzip der ADT ist im Betriebssystem EGOS 30 an RIO/ ZDOS (UDOS ) angelehnt, wobei in EGOS die ADT um die Information über die Segmentnummer des Treibers ergänzt werden mußte. Im Betriebssystem des MC 80.30/31 sind folgende Grundzuordnungen vorhanden, die bei INIT in die ADT eingetragen wer-

den: KLOG (logischer Magnetbandtreiber)  $\emptyset 4$  CON (Console Ausgabe auf Display)  $\emptyset 3$ 

Der logische Treiber  $\emptyset 4$  wird vom Magnetbandhandler (READ, WRITE, KINIT) aufgerufen. Die Kommandos CAT, CATA, DIR und LADT arbeiten mit den Unterprogrammen LOUT und LZOU, die über NIXE den logischen Treiber mit der Nummer  $\emptyset 3$  bedienen . Mit den Unterprogrammen LOUT und LZOU sind dem Nutzer Schnittstellen gegeben, in denen schon intern der IY-Vektor aufgebaut wird und das Gerät  $\emptyset 3$  über "NIXE" in der ADT gesucht wird. Diese beiden Unterprogramme arbeiten mit dem Request  $\emptyset EH$  (WRITE BINARY).

Die Fehlerauswertung kann nach folgendem Muster erfolgen:

```
BSP1:
        CALL
                  NIXE
        T<sub>1</sub>D
                  A, (IY+ØAH)
                                 ;Fehlercode
                                 ;fehlerfrei ?
        CMP
                  8ØH
        JR7
                  WEIT
                                 ; ja: weiter im Programm
        SCF
       RET
                                 ; Rückkehr in BSYS mit CY=1
WEIT:
          . . . . . .
```

Folgende Requestcodes werden im BSYS "EGOS 30" verwendet:

ØØ	INITIALIZE	Initialisierung des Treibers	(CON, KLOG)
Ø 4	OPEN	siehe Magnetbandbeschreibung	(KLOG)
Ø6	CLOSE	n	(KLOG)
ØAH	READ BINARY	Daten eingeben	(CON, KLOG)
ØCH	READ LINE	Daten eingeben bis ØDH	(CON)
ØEH	WRITE BINARY	Daten ausgeben	(CON, KLOG)
1ØH	WRITE LINE	Daten ausgeben bis ØDH	(CON)
4 Ø H	READ STATUS	Status einlesen	(CON)
42H	WRITE STATUS	Status ausgeben	(CON)
48H	READ CORRECTURE	wie READ LINE, aber mit	(CON)
		Korrekturmöglichkeit	

#### Aufbau der ACTIVE DEVICE TABLE:

Die ADT ist im Betriebssystem EGOS eine 4-Byte-Tabelle und steht im ZVE-RAM ab der Adresse  $\emptyset$ FC $\emptyset$  $\emptyset$ H. Die Tabelle endet mit  $\emptyset$  $\emptyset$ . Die Kommandos INIT, ACT, DEACT und DEFINE beeinflussen die ADT in der gewünschten Weise, mit DEFINE kann man die Zuordnung Treiber <-->log. Gerätenummer verändern.

```
Byte 1: Bit 7= Akivbit (immer gesetzt), Bit 5.6 frei
Bit 4 bis Bit Ø= logische Gerätenummer
Byte 2: Segmentnummer des Treibers
Byte 3/4: Adresse des Kennbytes des Treibers
```

#### 11. Die Arbeit mit den Schnittstellen zur Segmentschaltung

Das Betriebssystem des MC 80.3x untersützt die Möglichkeit, auch Speicher über den 64 kByte adressierbaren Adressraum des Prozessors zu nutzen und zu verwalten. Dazu ist es erforderlich, die 8 Ausgänge des PIO-Port's B die auf den Koppelbus geführt sind. mit den entsprechen-

den MEMDI-Eingängen der verwendeten Speicherkarten zu verbinden. Alle zusätzlichen Speicherkarten müssen auf die Adresse 4000H gewickelt sein und dürfen pro Segment nicht über 32 kByte Speicherplatz hinausgehen. Alle Segmente haben demzufolge die Adressen 4000H bis maximal BFFFH und sind erst durch ihre Segmentnummer adressmäßig eindeutig charakterisiert. Es ist darauf zu achten, daß nicht mehrere Segmente gleichzeig eingeschaltet sind. Deshalb darf im auszugebenden Datenwort zur Segmentumschaltung nur 1 Bit gesetzt sein \*) Mit einer Ausgabe auf die Kanaladresse 85H wird die Segmentumschaltung realisiert. Mögliche Segmentnummern sind  $\emptyset\emptyset$  (alle Segmente gesperrt),  $\emptyset1$ ,  $\emptyset2$ ,  $\emptyset4$ ,  $\emptyset8$  ,  $1\emptysetH$ .  $2\emptysetH$ ,  $4\emptysetH$ und 80H. Es ist darauf zu achten, daß alle Programme, die eine Segmentumschaltung durchführen, nicht im segmentierbaren Speicher stehen, da sie sich mit Ausgabe des Datenwortes zur Segmentumschaltung selbst wegschalten würden. Aus diesem Grunde werden ab der Adresse 2000H einige Softwareschnittstellen zur Segmentumschaltung angeboten, die mit CALL aufgerufen werden können.

2004H JHL: simuliert Befehl JMP (HL) in das Segment, dessen Nummer in A steht

2007H JHD : simuliert Befehl JMP (HL) in das Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht

200DH CHL: simuliert Befehl CALL (HL) in das Segment, dessen Nummer in A steht, nach Abarbeitung erfolgt Rückkehr in das aufrufende Programm. A zerstört

2010H CHD: simuliert Befehl CALL (HL) in das Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht, nach Abarbeitung erfolgt Rückkehr in das aufrufende Programm. A zerstört

201CH SYS: überträgt 3 Byte Programm ab Adresse nach SEGP, arbeitet das Programmstück bezüglich der Zielsegmentnummer, die in (SEGD) steht ab und kehrt auf die Adresse nach dem Aufruf im Segment (SEGC) zurück

201FH S1C : wie SYS. aber Anzahl der zu übertragenden Bytes im Register C

2022H S1A: wie SYS, aber Anzahl der zu übertragenden Bytes im Register A

2025H S2C: wie SYS, aber bezüglich (SEGE) als Zielsegmentnummer und Anzahl der zu übertragenden Bytes im Register C

2028H S2A: wie SYS, aber bezüglich (SEGE) als Zielsegmentnummer und Anzahl der zu übertragenden Bytes im Register A.

\*) Vom Anwender ist durch geeignete Testmöglichkeiten zu garantieren, daß nur 1 Bit im Datenwort gesetzt ist, da bei mehreren gesetzten Bits auch gleichzeitig mehrere Segmente parallel angesprochen werden. Dies kann zur Zerstörung der Treiber Speichersteckeinheiten führen.

- 203AH LDDR: simuliert Befehl LDDR, Quelladresse im Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht, Zieladresse im Segment (SEGE)
- 203DH LØL : simuliert Befehl LD A,M aus dem Segment, dessen Nummer in A steht
- 2040H LØE: simuliert Befehl LD A, (DE) aus dem Segment, dessen Nummer in A steht
- 2043H L0X: simuliert Befehl LD A,(IX) aus dem Segment, dessen Nummer in A steht
- 2046H LØY: simuliert Befehl LD A,(IY) aus dem Segment, dessen Nummer in A steht
- 2049H L1L: simuliert Befehl LD A,M aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- 204CH L1E: simuliert Befehl LD A, (DE) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- 204FH L1X: simuliert Befehl LD A, (IX) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- 2052H L1Y: simuliert Befehl LD A, (IY) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- $2 \, \emptyset \, 5 \, \mathrm{H}$  L2L : simuliert Befehl LD A,M aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGE) steht
- 2058H L2E: simuliert Befehl LD A, (DE) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGE) steht
- 205BH L2X: simuliert Befehl LD A,(IX) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGE) steht
- 205EH L2Y: simuliert Befehl LD A,(IY) aus dem Segment, dessen Nummer in (SEGE) steht
- 2%61H S1L : simuliert Befehl LD M,A in das Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- 2064H S1X . simuliert Befehl LD (IX), A in das Segment, dessen Nummer in (SEGD) steht
- 206AH S2L . simuliert Befehl LD M,A in das Segment, dessen Nummer in (SEGE) steht
- 206DH S2X: simuliert Befehl LD (IX),A in das Segment dessen Nummer in (SEGE) steht

Die Segmentmerkzellen liegen auf folgenden Adressen:

- SEGC: ØFBFBH als Rückkehrsegmentnummer zu verwenden
- SEGD: ØFBFDH Zielsegmentnummer 1
- SEGE: ØFBFFH Zielsegmentnummer 2
- SEGP: ØFBDCH Puffer zur Programmabarbeitung (30 Bytes lang) von allgemeinen Segmentumschaltprogrammem des Nutzers im nichtsegmentierten ZVE-RAM

## 12. Verschiebeadresstabellenerstellung und Relativlader

Ein mit üblichen Programmierhilfsmitteln (Editor-Assembler-Linker oder Objektcodeeditor)erstelltes Assemblerprogramm ist meist nur auf einer einzigen Adresse lauffähig, da der Befehlssatz des Prozessors U 880 außer 6 Sprungbefehlen keine weiteren relativ adressierbaren Befehle aufweist. Um die Vorteile der Speicherverwaltung des Betriebssystemes EGOS 30

aber voll nutzen zu können und eine variable Speicheraufteilung erzielen zu können, bietet es sich an, möglichst alle Programme mittels einer sogenannten Verschiebeadresstabelle mit wenig Aufwand und geringem zusätzlichen Speicherbedarf auf jeder beliebigen RAM-Adresse lauffähig zu machen. Aus diesem Grund bietet das Betriebssystem EGOS 3Ø ein Programm zum Erstellen von Verschiebeadresstabellen und einen Relativlader an. Auf der Systemkassette befinden sich nur 2 verschiebliche Programme: RAM.V und EPROG.V. Diese Programme sind auf die Adresse Ø gebunden und besitzen eine Verschiebeadresstabelle mit dem Kennbyte 1ØH. Mittels des Kommandos

# RELAD programmname

können diese Programme auf die Adresse, auf der sie physisch stehen, gebunden werden. Im Vergleich zu einer Markentabelle ist die Verschiebeadresstabelle sehr kurz, da sie nur die

auf den Programmanfang bezogenen und auf  $\emptyset$  gebundenen Adressen enthält. Das auf  $\emptyset$  gebundene Programm unterscheidet sich von dem auf eine andere Adresse gebundenen Programm durch (z. B. CALL-Adressen, JMP-Adressen, Lade-Adressen von Doppelbyteregistern).

Das Kommando RELAD darf nur einmal auf ein Programm angewendet werden, da nach Aufruf von RELAD das Programm nicht mehr auf  $\emptyset$ , sondern auf die Ladeadresse gebunden ist und der Relativlader eine falsche Bezugsadresse hat.

Das Erstellen von Verschiebeadresstabellen ist relativ aufwendig und sollte nur dem erfahrenen Programmierer vorbehalten bleiben.

Bedingung ist, daß das Programm zweimal im Speicher vorliegt, einmal auf die Adresse  $\emptyset$  gebunden und einmal auf eine andere, beliebige Adresse gebunden:

- Programm 1: auf Adresse  $\emptyset$  gebunden und auf Adresse X stehend
- Programm 2: auf Adresse Y gebunden und auf Adresse Y stehend
- Tabelle: Adresse Z (Zieladresse der Verschiebeadresstabelle)

Weiterhin wird die Programmlänge benötigt. Alle Angaben schließen den Programmkopf für die RAM-Kettung aus. diese müssen nachträglich mit Hilfe des RAM-Modus erstellt werden. Damit können aber auch für andere U 880-Rechner verschiebliche Programme erzeugt werden.

22A8H VERA Verschiebeadresstabellenerstellprogramm

INPUT: IX,HL,DE = Adresse X
BC = Programmlänge ohne Kopf
IY = Adresse Y
im Stack: Zieladresse, auf der die Verschiebeadresstabelle angelegt werden
soll (ohne Kopf!)

OUTPUT: alle Register verändert

Das Programm VERA ist nach folgendem Muster aufzurufen:

BSP2: PUSH IY ;localer Stack muß gerettet ; werden T<sub>1</sub>D IY, Adresse Y T.D HL, Adresse Z PUSH HL ; Adresse Z im Stack übergeben T<sub>1</sub>D HL.Adresse X ; HL, DE und IX mit Adresse X ;laden PUSH HT. PUSH HL POP DF. POP ΤX T<sub>1</sub>D BC, Länge CALL VERA :Tabellenerstellung POP HT. ;Stack wieder sauber POP ΙY ;Bereich für localen Stack und IY-RET ; Vektor wieder da

Ausgangspunkt für das Kommando RELAD ist das auf  $\emptyset$  gebundene Programm und die Verschiebeadresstabelle. Beide Dateien müssen den selben Namen erhalten und zum Zwecke eines verschieblichen Auslagerns mit Magnetband in einem E/F-Arbeitsbereich mit Kennbyte 13H eingebettet liegen. Zwischen dem Programm mit dem Kennbyte  $\emptyset$ 1 und der Verschiebeadresstabelle mit dem Kennbyte  $1\emptyset$ H sollten mindestens noch 6 Byte  $\emptyset$ FFH liegen, da sonst bei RELAD die RAM-Kettung zerstört wird. Die Programme müssen auf folgende Weise zusammengeschoben und gekettet werden:

13H	E	Arbeitsbereichsanfang		
Ø1H	name	auf $\emptyset$ gebundenes Programm mit 6 Byte $\emptyset$ FFH dahinter		
1ØH	name	Verschiebeadresstabelle		
13H	F	Arbeitsbereichsende		

Beim Auslagern des erstellten, nun verschieblichen Programmes ist darauf zu achten, daß keine Adressen angegeben werden, sonst kann das Programm nur auf die angegebene Andresse wieder eingelesen werden und die ganze Mühe wäre umsonst gewesen! Es darf sich beim Auslagern auch kein anderer Arbeitsbereich in der RAM-Kettung befinden, notfalls muß dieser einfach überkettet werden.

# 13. Die RESET-Initialisierung mit Kennbyte Ø3

Bei Betätigung von RESET arbeitet das Betriebssystem nacheinander alle Routinen mit Kennbyte 03, beginnend am Anfang der RAM-Kettung, ab. Die RESET-ROUTINEN müssen als Unterprogramm geschrieben sein. IY muß unbedingt gerettet sein. Die Rückkehr muß mit gelöschtem CY-Flag erfolgen. RESET-Routinen können Anwendung finden für die Initialisierung von zusätzlichen Geräten oder für die Ausschrift eines eigenen Initialisierungstextes auf dem Display. Sie stehen in der RAM-Kettung mit Kennbyte Ø3 und dürfen keinen Namen erhalten. Augenmerk ist darauf zu richten, daß keine falsch gebundenen oder fehlerhaften Ø3-Routinen in der RAM-Kettung stehen. In diesem Falle wäre nur durch Ausschalten des Rechners und erneutes Einschalten eine Fortsetzung der Arbeit möglich, da durch Betätigung von RESET diese fehlerhafte Routine immer wieder abgearbeitet würde. Dieser Effekt würde auch bei einem RST Ø oder JMP Ø am Ende der Routine auftreten.

## 14. Die Arbeit mit den Sondertasten (8-ter-Feld)

Das Tastaturprogramm ist so ausgelegt, daß der Anwender diese Sondertasten selbst mit Funktionen belegen kann. Die Tasten liefern die Codes zwischen Ø und 7. Bei Betätigung einer dieser Tasten wird von der SIO auf der ASP ein INT ausgelöst. In der INT-Routine wird getestet. Ob auf der Aussprungstelle für Sondertasten ein C3 (JMP nn) steht. Ist das nicht der Fall, wird die Betätigung übergangen, anderenfalls die nachfolgend eingetragene Adresse angesprungen. Der Anwender hat die Fortführung der Tastaturinterruptroutine als Unterprogramm zu schreiben d.h. mit RET abzuschließen. Die INT-Routine muß kurz (<10ms) sein, da während dieser Zeit alle weiteren INT gesperrt sind. Somit ist während der Abarbeitung dieser Routinen auch keine Tastaturbetätigung möglich. Für längere Anwenderprogramme ist es empfehlenswert, mittels dieser kurzen INT-Roztinen niedriger priorisierte INT-Routinen (z.B. CTC) anzustoßen.

Tastencode	Adresse	für Anwender
ØØ	ØFEDØH	C3 nn nn
Ø1	ØFED3H	C3 nn nn
Ø2	ØFED6H	C3 nn nn
Ø3	ØFED9H	C3 nn nn
Ø 4	ØFEDCH	C3 nn nn
Ø5	ØFEDFH	C3 nn nn
Ø6	ØFEE2H	C3 nn nn
Ø7	ØFEE5H	C3 nn nn

Die Sondertasten im Achterfeld haben folgende Tastencodes:

Ø6	Ø5
Ø4	ØЗ
Ø2	Ø1
ØØ	Ø7

Bei Arbeiten mit dem Objektcodeeditor dient die Sondertaste mit dem Tastencode  $\emptyset\emptyset$  als Break-Taste. Sie ist deshalb nicht als Sondertaste verwendbar.